

## СУЩЕСТВОВАНИЕ И ПОСТРОЕНИЕ АНИЗОТРОПНЫХ РЕШЕНИЙ МНОГОМЕРНОГО УРАВНЕНИЯ НЕЛИНЕЙНОЙ ДИФФУЗИИ. II

Настоящая работа является продолжением исследований проведенных в [1]. Обозначения и сокращения взяты из [1] и используются без дополнительных пояснений.

**6. Существование решений системы АДУ (3.4) ( $p \neq 2$ ).** Предположим, что  $\lambda = -\frac{2}{m}, m \in \{1, 2, \dots, n\}, p \neq 1$ . Выше (см. замечание 5), мы отмечали, что если  $\lambda = -\frac{2}{m}$ , то либо  $p = 1$ , либо  $m = 2$ . Так как  $p \neq 1$ , то  $m = 2$ . Итак, в рассматриваемом случае  $\lambda = -1, \tau = -\frac{1}{p}, \sigma = -p, \xi = 1, p \neq 0, p \neq 1$ . Из системы ОДУ (5.6), (5.7) следует, что  $\varphi(t) = \beta \exp\{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t\}, \psi(t) = \alpha$ , где  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}; \alpha \neq 0; \beta \neq 0$ . Тогда в силу (5.4), (5.5) имеем  $A_1(t) = \beta \exp\{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t\} S E_2 S', A_2(t) = \alpha S E_2 S'$ . Заметим прежде всего (проверяется вычислением), что из уравнения (3.4.2) следует представление

$$\mathbf{B}_2(t) = S[E_2 + e^{-2\alpha t}(I - E_2)]S'\mathbf{B}_2(0).$$

Кроме того, уравнение (3.4.5) запишется

$$\dot{\mathbf{B}}_1(t) = 2\alpha S(E_2 - \frac{1}{p}I)S'\mathbf{B}_1(t) + 2\beta e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t} S(E_2 - pI)S'\mathbf{B}_2(t).$$

В исследуемом случае, алгебраическое соотношение (5.2) принимает вид  $(I - E_2)S'\mathbf{B}_1(t) = 0$ , то есть  $S'\mathbf{B}_1(t) = E_2 S'\mathbf{B}_1(t)$ . Следовательно

$$\dot{\mathbf{B}}_1(t) = \frac{2\alpha}{p}(p-1)\mathbf{B}_1(t) + 2\beta e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t} S(E_2 - pI)S'\mathbf{B}_2(t).$$

Отметим, во-первых, что из (5.2) следует справедливость равенства  $(I - E_2)S'\dot{\mathbf{B}}_1(t) = 0$ . В итоге, из полученного соотношения и с учетом того, что  $E_2^2 = E_2, p \neq 0$ , имеем  $(I - E_2)S'\mathbf{B}_2(t) = 0$ . Ясно, также, что  $(I - E_2)S'\mathbf{B}_2(0) = 0$ . Так как

$E_2 S' \mathbf{B}_2(0) = S' \mathbf{B}_2(0)$ , то  $\mathbf{B}_2(t) = \mathbf{B}_2(0)$ . С другой стороны, нетрудно видеть, что вектор-столбец  $\mathbf{B}_1(t)$  удовлетворяет уравнению

$$\dot{\mathbf{B}}_1(t) = \frac{2\alpha}{p}(p-1)\mathbf{B}_1(t) - 2\beta(p-1)e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t} \mathbf{B}_2(0).$$

Отсюда следует

$$\mathbf{B}_1(t) = [\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)] e^{\frac{2\alpha}{p}(p-1)t} + \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0) e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t}. \quad (6.1)$$

Ввиду того, что  $\mathbf{B}_2(t) = \mathbf{B}_2(0)$ ,  $\lambda = -1$ , то уравнение (3.4.3) запишется  $\dot{C}_2(t) = -2\alpha C_2(t) + |\mathbf{B}_2(0)|^2$ , и как легко проверить, обладает решением

$$C_2(t) = [C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] e^{-2\alpha t} + \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2. \quad (6.2)$$

Помимо этого, можно показать, что уравнение (3.4.6) принимает вид

$$\dot{C}_1(t) = -\frac{2\alpha}{p} C_1(t) - 2\beta p e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t} C_2(t) + 2(\mathbf{B}_2(0), \mathbf{B}_1(t)),$$

где функции  $\mathbf{B}_1(t)$ ,  $C_2(t)$  определены выше. При этом мы учли, что  $\mathbf{B}_2(t) = \mathbf{B}_2(0)$ . Нетрудно показать, что полученное уравнение имеет следующее решение

$$\begin{aligned} C_1(t) = & \mathbb{C}_1(0) e^{-\frac{2\alpha}{p} t} + \frac{\beta p}{\alpha(p-1)} [C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] e^{-\frac{2\alpha}{p}(p^2-p+1)t} + \\ & + \frac{1}{\alpha} [(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] e^{\frac{2\alpha}{p}(p-1)t} + \frac{\beta}{2\alpha^2} |\mathbf{B}_2(0)|^2 e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t}, \end{aligned} \quad (6.3)$$

где введено обозначение

$$\begin{aligned} \mathbb{C}_1(0) = & C_1(0) - \frac{\beta p}{\alpha(p-1)} [C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] - \\ & - \frac{1}{\alpha} [(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] - \frac{\beta}{2\alpha^2} |\mathbf{B}_2(0)|^2. \end{aligned} \quad (6.4)$$

Поскольку вектор-столбец  $\mathbf{B}_1(t)$  и скалярная функция  $C_1(t)$  связаны алгебраическим соотношением (5.3), то из него, после несложных преобразований, вытекает зависимость

$$\begin{aligned} [\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)]^2 e^{\frac{4\alpha}{p}(p-1)t} = & 2\beta \mathbb{C}_1(0) e^{-\frac{2\alpha}{p}(p^2-2p+2)t} + \\ & + \frac{2\beta^2 p}{\alpha(p-1)} [C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] e^{-\frac{2\alpha}{p}(2p^2-3p+2)t}. \end{aligned} \quad (5.3)'$$

Так как  $\alpha, \beta, p \in \mathbb{R}, \alpha \neq 0, \beta \neq 0, p \neq 0, p \neq 1$ , то условие (5.3) ', как легко видеть, будет выполняться в двух случаях:

II. Пусть  $p \neq \frac{1}{2}$ , тогда если имеют место соотношения

$$\mathbf{B}_1(0) = \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0), C_2(0) = \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2, \mathbb{C}_1(0) = 0,$$

то (5.3) ' выполняется тождественно.

III. Пусть  $p = \frac{1}{2}$ , и

$$|\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)|^2 + \frac{2\beta^2}{\alpha} [C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] = 0, \mathbb{C}_1(0) = 0, \quad (6.5)$$

тогда (5.3) ' выполняется тождественно.

В итоге, в случае II получим

**Утверждение 8.** Пусть  $\lambda = -\frac{2}{m}, m \in \{1, 2, \dots, n\}, p \neq 0, p \neq \frac{1}{2}, p \neq 1$ , тогда  $m = 2, \lambda = -1, \tau = -\frac{1}{p}, \sigma = -p, \xi = 1$  и система АДУ (3.4) имеет следующее решение

$$\begin{aligned} A_1(t) &= \beta e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t} S E_2 S', A_2(t) = \alpha S E_2 S', \\ \mathbf{B}_1(t) &= \mathbf{B}_1(0) e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t}, \mathbf{B}_2(t) = \mathbf{B}_2(0), \\ C_1(t) &= \frac{1}{2\beta} |\mathbf{B}_1(0)|^2 e^{-\frac{2\alpha}{p}(p-1)^2 t}, C_2(t) = \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2, \end{aligned}$$

причем

$$(I - E_2) S' \mathbf{B}_1(0) = (I - E_2) S' \mathbf{B}_2(0) = 0, \mathbf{B}_1(0) = \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0),$$

где  $\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0) \in \mathbb{R}^n$  - постоянные векторы.

Докажем, что в случае III имеет место следующий результат

**Теорема 5.** Если  $\lambda = -\frac{2}{m}, m \in \{1, 2, \dots, n\}, p = \frac{1}{2}$ , то  $m = 2, \lambda = -1, \tau = -2, \sigma = -\frac{1}{2}, \xi = 1$  и система АДУ (3.4) обладает решением

$$\begin{aligned} A_1(t) &= \beta e^{-\alpha t} S E_2 S', A_2(t) = \alpha S E_2 S', \\ \mathbf{B}_1(t) &= [\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)] e^{-2\alpha t} + \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0) e^{-\alpha t}, \mathbf{B}_2(t) = \mathbf{B}_2(0), \\ C_1(t) &= \frac{1}{2\beta} |\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)|^2 e^{-3\alpha t} + \\ &+ \frac{1}{\alpha} [(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] e^{-2\alpha t} + \frac{\beta}{2\alpha^2} |\mathbf{B}_2(0)|^2 e^{-\alpha t}, \end{aligned} \quad (6.6)$$

$$C_2(t) = -\frac{\alpha}{2\beta^2}|\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)|^2 e^{-2\alpha t} + \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2,$$

причем постоянные векторы  $\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0) \in \mathfrak{R}^n$  связаны цепочкой равенств

$$(I - E_2)S'\mathbf{B}_1(0) = (I - E_2)S'\mathbf{B}_2(0) = 0, \quad (6.7)$$

где  $\alpha, \beta \in \mathfrak{R}; \alpha \neq 0; \beta \neq 0$ .

Доказательство. Прежде всего отметим, что при сделанных предположениях, вид матриц  $A_1(t), A_2(t)$  и вектор-столбца  $\mathbf{B}_2(t)$  следует из утверждения 8. С другой стороны, используя формулу (6.1) получим выражение для вектор-столбца  $\mathbf{B}_1(t)$ . Отметим, что аналогично, как и при доказательстве утверждения 8 можно показать справедливость цепочки равенств (6.7). Обратимся теперь к алгебраическим соотношениям (6.5). При этом напомним, что  $\mathbb{C}_1(0)$  определяется согласно (6.4). С учетом сказанного, легко проверить, что из соотношений (6.5) следует справедливость формул

$$C_1(0) = \frac{1}{2\beta}|\mathbf{B}_1(0)|^2, C_2(0) = \frac{1}{\beta}(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\alpha}{2\beta^2}|\mathbf{B}_1(0)|^2.$$

Если учесть вид  $C_2(0)$ , то из (6.2) немедленно следует выражение для скалярной функции  $C_2(t)$ . Наконец, принимая во внимание тот факт, что  $\mathbb{C}_1(0) = 0$  (см. (6.4)) и учитывая выражение для  $C_2(0)$ , нетрудно убедиться, что из соотношения (6.3) определяется скалярная функция  $C_1(t)$ . Теорема доказана.

Из утверждения 1 и теоремы 5 вытекает следующий нетривиальный результат

**Теорема 6.** *Уравнение нелинейной диффузии*

$$u_t = \Delta \ln u, \quad u \triangleq u(\mathbf{x}, t) : \Omega \times \overline{\mathfrak{R}}^+ \rightarrow \mathfrak{R}^+, \mathbf{x} \in \mathfrak{R}^n, \quad (6.8)$$

обладает точным неавтомоделльным, анизотропным по пространственным переменным, явным неотрицательным решением

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ -\left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_1(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]_+^{\frac{1}{2}} - \right. \\ \left. - \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right]_+^{-1} \right]. \quad (6.9)$$

При этом матрицы  $A_k(t)$ , вектор-столбцы  $\mathbf{B}_k(t)$  и скалярные функции  $C_k(t)$  определяются посредством формул (6.6), (6.7), где  $k = 1, 2$ .

Теперь рассмотрим случай, когда  $\lambda \neq -\frac{2}{m}$ . В п.5 мы отмечали, что параметры  $\lambda, p \in \mathbb{R}, \lambda \neq 0, p \neq 0$  исследуемой системы АДУ (3.4) связаны соотношением  $2p(\lambda + 1) = \lambda(2 - m)$ . Отсюда следует, что  $\lambda = \frac{2p}{2-m-2p}$ , где  $2 - m - 2p \neq 0$ . Так как  $\tau = \frac{\lambda}{p}, \sigma = -\frac{2p}{m}$ , то  $\tau m + \sigma m + 4 = \frac{2(p-1)(2p+m-4)}{2-m-2p}$ . Причем, если  $p = 1$ , то  $\lambda = -\frac{2}{m}$ . Однако, мы рассматриваем случай, когда  $\lambda \neq -\frac{2}{m}$ . В связи с этим,  $\tau m + \sigma m + 4 = 0$ , если  $p = 2 - \frac{m}{2}$ , где  $m \in \{1, 2, \dots, n\}$ . Очевидно, что  $\lambda = \frac{m}{2} - 2$ . Следовательно  $\tau = -1, \sigma = \frac{m-4}{m}, \lambda m + 2 = \frac{(m-2)^2}{2}$ , причем  $m \neq 2, m \neq 4$ . Таким образом, в рассматриваемом случае, система ОДУ (5.6), (5.7) имеет следующее решение  $\varphi(t) = \beta, \psi(t) = \alpha[\Theta(t)]^{-1}$ , где  $\Theta(t) = 1 - \frac{1}{2}\alpha(m-2)^2 t; \alpha, \beta \in \mathbb{R}; \alpha \neq 0; \beta \neq 0$ . Используя формулы (5.4), (5.5) получим  $A_1(t) = \beta S E_m S', A_2(t) = \alpha[\Theta(t)]^{-1} S E_m S'$ . В результате, из (3.4.2) имеем

$$\dot{\mathbf{B}}_2(t) = \psi(t) S [2E_m + \lambda m I] S' \mathbf{B}_2(0),$$

где  $\lambda = \frac{m}{2} - 2$ . Отсюда следует, что

$$\mathbf{B}_2(t) = S \left[ \exp \left\{ \lambda m \left( \int_0^t \psi(\tau) d\tau \right) I + 2 \left( \int_0^t \psi(\tau) d\tau \right) E_m \right\} \right] S' \mathbf{B}_2(0).$$

Поскольку

$$\int_0^t \psi(\tau) d\tau = -\frac{2}{(m-2)^2} \ln |\Theta(t)|,$$

и справедлива цепочка равенств

$$\begin{aligned} e^{v(t)E_m} &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{v^k(t)}{k!} E_m^k = I + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{v^k(t)}{k!} E_m^k = \\ &= (I - E_m) + E_m + \left( \sum_{k=1}^{\infty} \frac{v^k(t)}{k!} \right) E_m = \\ &= (I - E_m) + \left( \sum_{k=0}^{\infty} \frac{v^k(t)}{k!} \right) E_m = (I - E_m) + e^{v(t)} E_m, \end{aligned}$$

то есть  $e^{v(t)E_m} = (I - E_m) + e^{v(t)} E_m$ , тогда

$$\mathbf{B}_2(t) = S \left[ [\Theta(t)]_+^{-\frac{2\lambda m}{(m-2)^2}} \left( I - E_m + [\Theta(t)]_+^{-\frac{4}{(m-2)^2}} E_m \right) \right] S' \mathbf{B}_2(0).$$

Учитывая, что  $\lambda = \frac{m}{2} - 2$  получим

$$\mathbf{B}_2(t) = S \left[ [\Theta(t)]_+^{-\frac{m(m-4)}{(m-2)^2}} (I - E_m) + [\Theta(t)]^{-1} E_m \right] S' \mathbf{B}_2(0). \quad (6.10)$$

Далее, рассмотрим уравнение (3.4.5). Так как  $E_m S' \mathbf{B}_1(t) = S' \mathbf{B}_1(t)$ ,  $(I - E_m) S' \mathbf{B}_1(0) = 0$  (см. (5.2)), то уравнение (3.4.5), после несложных преобразований, принимает вид

$$\dot{\mathbf{B}}_1(t) = (2 - m)\psi(t)\mathbf{B}_1(t) + \beta(m - 4)\mathbf{B}_2(t) + 2\beta S E_m S' \mathbf{B}_2(t). \quad (6.11)$$

С другой стороны, из (5.2) следует, что  $(I - E_m) S' \dot{\mathbf{B}}_1(t) = 0$ . Поэтому из (6.11) получим, что  $\beta(m - 4)(I - E_m) S' \mathbf{B}_2(t) = 0$ . Заметим, что поскольку  $\beta \neq 0$ ,  $m \neq 4$ , то  $(I - E_m) S' \mathbf{B}_2(t) = 0$ . Очевидно, что  $(I - E_m) S' \mathbf{B}_2(0) = 0$ . Иначе говоря, формула (6.10) упрощается

$$\mathbf{B}_2(t) = [\Theta(t)]^{-1} S E_m S' \mathbf{B}_2(0) = [\Theta(t)]^{-1} \mathbf{B}_2(0). \quad (6.12)$$

Кроме того, уравнение (6.11) принимает вид

$$\dot{\mathbf{B}}_1(t) = \alpha(2 - m)[\Theta(t)]^{-1} \mathbf{B}_1(t) + \beta(m - 2)[\Theta(t)]^{-1} \mathbf{B}_2(0),$$

и, как легко проверить, обладает решением

$$\mathbf{B}_1(t) = [\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)] [\Theta(t)]_+^{\frac{2}{m-2}} + \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0). \quad (6.13)$$

Помимо этого, уравнение (3.4.3) запишется

$$\dot{C}_2(t) = \frac{1}{2} \alpha m(m - 4) [\Theta(t)]^{-1} C_2(t) + [\Theta(t)]^{-2} |\mathbf{B}_2(0)|^2,$$

и имеет следующее решение

$$C_2(t) = [C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] [\Theta(t)]_+^{-\frac{m(m-4)}{(m-2)^2}} + \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 [\Theta(t)]^{-1}. \quad (6.14)$$

Обратимся теперь к уравнению (3.4.6). Итак, имеем

$$\dot{C}_1(t) = -\alpha m [\Theta(t)]^{-1} C_1(t) + \beta(m - 4) C_2(t) + 2(\mathbf{B}_1(t), \mathbf{B}_2(t)),$$

где функции  $\mathbf{B}_2(t)$ ,  $\mathbf{B}_1(t)$ ,  $C_2(t)$  определяются согласно (6.12), (6.13), (6.14). Откуда, после несложных вычислений, получим представление

$$C_1(t) = \mathbb{C}_1(0) [\Theta(t)]_+^{\frac{2m}{(m-2)^2}} + \frac{\beta(m - 4)}{\alpha(m - 2)} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] [\Theta(t)]_+^{\frac{4}{(m-2)^2}} +$$

$$+\frac{1}{\alpha} \left[ (\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] [\Theta(t)]_+^{\frac{2}{m-2}} + \frac{\beta}{2\alpha^2} |\mathbf{B}_2(0)|^2, \quad (6.15)$$

где

$$\begin{aligned} \mathbb{C}_1(0) &= C_1(0) - \frac{\beta(m-4)}{\alpha(m-2)} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] - \\ &\quad - \frac{1}{\alpha} [(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] - \frac{\beta}{2\alpha^2} |\mathbf{B}_2(0)|^2. \end{aligned} \quad (6.16)$$

Напомним, что вектор-столбец  $\mathbf{B}_1(t)$  и скалярная функция  $C_1(t)$  связаны соотношением (5.3). Определим условия, обеспечивающие выполнимость алгебраического соотношения (5.3). Учитывая сказанное обстоятельство и формулы (6.13), (6.15), (6.16), в итоге, получим

$$\begin{aligned} |\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)|^2 [\Theta(t)]_+^{\frac{4}{m-2}} &= 2\beta \mathbb{C}_1(0) [\Theta(t)]_+^{\frac{2m}{(m-2)^2}} + \\ &+ \frac{2\beta^2(m-4)}{\alpha(m-2)} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] [\Theta(t)]_+^{\frac{4}{(m-2)^2}}. \end{aligned} \quad (6.17)$$

Очевидно, что равенство (6.17) будет выполняться в двух случаях:

II. Пусть  $m \in \{1, 2, \dots, n\}, m \neq 3$ , тогда для того, чтобы имела место зависимость (6.17) достаточно, чтобы выполнялись соотношения

$$\mathbf{B}_1(0) = \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0), \mathbb{C}_1(0) = 0, C_2(0) = \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2,$$

где  $\mathbb{C}_1(0)$  определяется согласно (6.16).

III. Если  $m = 3$ , то для выполнимости (6.17) достаточно, чтобы

$$|\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)|^2 + \frac{2\beta^2}{\alpha} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] = 0, \mathbb{C}_1(0) = 0. \quad (6.18)$$

Тем самым, в случае II справедливо

**Утверждение 9.** Пусть  $p = 2 - \frac{m}{2}, \lambda = \frac{m}{2} - 2, m \in \{1, 2, \dots, n\}, m \neq 2, m \neq 3, m \neq 4$ , тогда  $\tau = -1, \sigma = \frac{m-4}{m}$  и система АДУ (3.4) имеет решение

$$\begin{aligned} A_1(t) &= \beta S E_m S', A_2(t) = \alpha [\Theta(t)]^{-1} S E_m S', \\ \mathbf{B}_1(t) &= \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0), \mathbf{B}_2(t) = \mathbf{B}_2(0) [\Theta(t)]^{-1}, \\ C_1(t) &= \frac{\beta}{2\alpha^2} |\mathbf{B}_2(0)|^2, C_2(t) = \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 [\Theta(t)]^{-1}, \end{aligned}$$

причем  $(I - E_m)S'B_2(0) = 0$ .

Помимо этого, покажем, что в случае III имеет место следующий результат.

**Теорема 7.** Если  $p = \frac{1}{2}, \lambda = -\frac{1}{2}, m = 3$ , то  $\tau = -1, \sigma = -\frac{1}{3}$  и система АДУ (3.4) обладает решением

$$\begin{aligned} A_1(t) &= \beta S E_3 S', A_2(t) = \alpha(1 - \frac{1}{2}\alpha t)^{-1} S E_3 S', \\ \mathbf{B}_1(t) &= [\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)](1 - \frac{1}{2}\alpha t)^2 + \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0), \\ \mathbf{B}_2(t) &= \mathbf{B}_2(0)(1 - \frac{1}{2}\alpha t)^{-1}, \\ C_1(t) &= \frac{1}{2\beta}|\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)|^2(1 - \frac{1}{2}\alpha t)^4 + \\ &+ \frac{1}{\alpha}[(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2](1 - \frac{1}{2}\alpha t)^2 + \frac{\beta}{2\alpha^2}|\mathbf{B}_2(0)|^2, \\ C_2(t) &= -\frac{\alpha}{2\beta^2}|\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)|^2(1 - \frac{1}{2}\alpha t)^3 + \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2(1 - \frac{1}{2}\alpha t)^{-1}, \end{aligned} \quad (6.19)$$

причем

$$(I - E_3)S'\mathbf{B}_1(0) = (I - E_3)S'\mathbf{B}_2(0) = 0, \quad (6.20)$$

где  $\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0) \in \mathfrak{R}^n$  - постоянные векторы;  $\alpha, \beta \in \mathfrak{R}; \alpha \neq 0; \beta \neq 0$ .

Доказательство. Отметим, во-первых, что вид матриц  $A_1(t), A_2(t)$  и вектор-столбца  $\mathbf{B}_2(t)$  следует из утверждения 9. Аналогично, как и при доказательстве утверждения 9 можно показать справедливость цепочки равенств (6.20). Обратимся теперь к соотношениям (6.18). Используя (6.16), нетрудно показать, что из (6.18) можно получить равенства

$$\begin{aligned} C_1(0) &= \frac{1}{2\beta}|\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)|^2 + \frac{\beta}{2\alpha^2}|\mathbf{B}_2(0)|^2 + \frac{1}{\alpha}[(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2], \\ C_2(0) &= \frac{1}{\beta}(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\alpha}{2\beta^2}|\mathbf{B}_1(0)|^2. \end{aligned} \quad (6.21)$$

После того, как получены соотношения (6.21) легко убедиться, что из формул (6.13), (6.14), (6.15) следует соответственно вид функций  $\mathbf{B}_1(t), C_2(t), C_1(t)$ . В итоге, мы приходим к справедливости соотношений (6.19). Теорема доказана.

Теперь сформулируем интересный, как нам представляется, результат, вытекающий из утверждения 1 и теоремы 7.



**Теорема 8. Функция**

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ -\frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} (\mathbf{x}, A_1(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]_+^{\frac{1}{2}} - \right. \\ \left. -\frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} (\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right] \right]^{-2},$$

является точным неавтомоделным, анизотропным по пространственным переменным, явным неотрицательным решением многомерного уравнения быстрой диффузии

$$u_t = \nabla \cdot (u^{-1/2} \nabla u), u \triangleq u(\mathbf{x}, t) : \Omega \times \overline{\mathbb{R}}^+ \rightarrow \mathbb{R}^+, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n,$$

При этом матрицы  $A_k(t)$ , вектор-столбцы  $\mathbf{B}_k(t)$  и скалярные функции  $C_k(t)$  определяются согласно (6.19), (6.20), где  $k = 1, 2$ .

Далее рассмотрим случай, когда  $\lambda \neq -\frac{2}{m}, \lambda \neq \frac{m}{2} - 2$ . Пусть  $\tau m + \sigma m + 4 = r$ , где  $r \in \mathbb{R}; r \neq 0; \tau = \frac{\lambda}{p}; \sigma = -\frac{2p}{m}; m \in \{1, 2, \dots, n\}$ . Причем как отмечалось в п.5 имеет место соотношение  $2p(\lambda + 1) = \lambda(2 - m)$ . Тем самым, из системы ОДУ (5.6), (5.7) получим, что  $\varphi(t) = \beta[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m + 2}}, \psi(t) = \alpha[\Theta(t)]^{-1}$ , где  $\Theta(t) = 1 - \alpha(\lambda m + 2)t; \alpha, \beta, \lambda \in \mathbb{R}; \alpha \neq 0; \beta \neq 0; \lambda \neq 0$ . Следовательно, из формул (5.4), (5.5) имеем  $A_1(t) = \beta[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m + 2}} S E_m S', A_2(t) = \alpha[\Theta(t)]^{-1} S E_m S'$ . Перепишем уравнение (3.4.2) в следующем виде

$$\dot{\mathbf{B}}_2(t) = \psi(t) S [\lambda m I + 2 E_m] S' \mathbf{B}_2(t).$$

Решение этого уравнения легко определяется. В самом деле, в силу очевидных соотношений

$$\int_0^t \psi(\xi) d\xi = -\frac{1}{\lambda m + 2} \ln |\Theta(t)|, e^{v(t) E_m} = (I - E_m) + e^{v(t)} E_m,$$

несложно показать справедливость цепочки равенств

$$\begin{aligned} \mathbf{B}_2(t) &= S \left[ \exp \left\{ \lambda m \left( \int_0^t \psi(\xi) d\xi \right) I + 2 \left( \int_0^t \psi(\xi) d\xi \right) E_m \right\} \right] S' \mathbf{B}_2(0) = \\ &= S \left[ [\Theta(t)]_+^{-\frac{\lambda m}{\lambda m + 2}} (I - E_m) + [\Theta(t)]^{-1} E_m \right] S' \mathbf{B}_2(0). \end{aligned} \quad (6.22)$$

Учитывая алгебраическое соотношение (5.2), преобразуем уравнение (3.4.5).  
Итак имеем

$$\dot{\mathbf{B}}_1(t) = \alpha(\tau m + 2)[\Theta(t)]^{-1}\mathbf{B}_1(t) + \beta[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m + 2}} S[\sigma m I + 2E_m]S'\mathbf{B}_2(t). \quad (6.23)$$

С другой стороны, из (5.2) следует, что  $(I - E_m)S'\dot{\mathbf{B}}_1(t) = 0$ , где  $E_m$  - матрица, обладающая свойством:  $E_m = E_m^2$ . Учитывая сказанное, нетрудно убедиться в том, что вектор-столбец  $\mathbf{B}_2(t)$  удовлетворяет соотношению  $(I - E_m)S'\mathbf{B}_2(t) = 0$ . Ясно, что  $(I - E_m)S'\mathbf{B}_2(0) = 0$ . После того, как получен этот результат, легко видеть, что выражение (6.22) упрощается и, в итоге, принимает вид

$$\mathbf{B}_2(t) = [\Theta(t)]^{-1}SE_mS'\mathbf{B}_2(0) = [\Theta(t)]^{-1}\mathbf{B}_2(0). \quad (6.24)$$

Уравнение (6.23) в силу (6.24) запишется

$$\dot{\mathbf{B}}_1(t) = \alpha(\tau m + 2)[\Theta(t)]^{-1}\mathbf{B}_1(t) + \beta(\sigma m + 2)[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m + 2} - 1}\mathbf{B}_2(0).$$

Отсюда сразу следует, что

$$\mathbf{B}_1(t) = [\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)][\Theta(t)]_+^{-\frac{\tau m + 2}{\lambda m + 2}} + \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m + 2}}. \quad (6.25)$$

Так как функции  $A_2(t), \mathbf{B}_2(t)$  нами определены, то легко устанавливается, что уравнение (3.4.3) обладает решением

$$C_2(t) = [C_2(0) - \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2][\Theta(t)]_+^{-\frac{\lambda m}{\lambda m + 2}} + \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2[\Theta(t)]^{-1}. \quad (6.26)$$

Наконец, рассмотрим уравнение (3.4.6)

$$\dot{C}_1(t) = \alpha\tau m[\Theta(t)]^{-1}C_1(t) + \beta\sigma m[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m + 2}}C_2(t) + 2(\mathbf{B}_1(t), \mathbf{B}_2(t)),$$

где функции  $\mathbf{B}_2(t), \mathbf{B}_1(t), C_2(t)$  определяются согласно (6.24), (6.25), (6.26).

Простыми вычислениями проверяется, что

$$\begin{aligned} C_1(t) = & \mathbb{C}_1(0)[\Theta(t)]_+^{-\frac{\tau m}{\lambda m + 2}} + \frac{\beta\sigma m}{\alpha(\sigma m + 2)} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] [\Theta(t)]_+^{-\frac{r-2}{\lambda m + 2}} + \\ & + \frac{1}{\alpha}[(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2][\Theta(t)]_+^{-\frac{\tau m + 2}{\lambda m + 2}} + \frac{\beta}{2\alpha^2}|\mathbf{B}_2(0)|^2[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m + 2}}, \end{aligned} \quad (6.27)$$

где введено обозначение

$$\mathbb{C}_1(0) = C_1(0) - \frac{\beta\sigma m}{\alpha(\sigma m + 2)} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] -$$

$$-\frac{1}{\alpha}[(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2] - \frac{\beta}{2\alpha^2}|\mathbf{B}_2(0)|^2. \quad (6.28)$$

Теперь вернемся к формуле (5.3), связывающей вектор-столбец  $\mathbf{B}_1(t)$  и скалярную функцию  $C_1(t)$ . Выясним при каких условиях выполняется алгебраическое уравнение (5.3). В итоге, (5.3) запишется

$$\begin{aligned} |\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)|^2[\Theta(t)]_+^{-\frac{2(\tau m+2)}{\lambda m+2}} &= 2\beta\mathfrak{C}_1(0)[\Theta(t)]_+^{-\frac{r+\tau m}{\lambda m+2}} + \\ &+ \frac{2\beta^2\sigma m}{\alpha(\sigma m+2)} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] [\Theta(t)]_+^{-\frac{2(r-1)}{\lambda m+2}}. \end{aligned} \quad (6.29)$$

Очевидно, что равенство (6.29) будет иметь место в двух случаях.

II. Пусть  $p \neq \frac{1}{2}$ , тогда равенство (6.29) выполняется если

$$\mathbf{B}_1(0) = \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0), \mathfrak{C}_1(0) = 0, C_2(0) = \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2,$$

где  $\mathfrak{C}_1(0)$  определяется посредством (6.28).

III. Если  $p = \frac{1}{2}$ , то для выполнимости (6.29) достаточно, чтобы

$$|\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha}\mathbf{B}_2(0)|^2 = \frac{2\beta^2\sigma m}{\alpha(\sigma m+2)} \left[ C_2(0) - \frac{1}{2\alpha}|\mathbf{B}_2(0)|^2 \right] = 0, \mathfrak{C}_1(0) = 0. \quad (6.30)$$

Тем самым, в случае II справедливо

**Утверждение 10.** Пусть  $p \in \mathfrak{R}, p \neq 0, p \neq \frac{1}{2}, p \neq 1, p \neq 2, \lambda = \frac{2p}{2-m-2p}$ , тогда  $\tau = \frac{2}{2-m-2p}, \sigma = -\frac{2p}{m}, r = \frac{2(p-1)(2p+m-4)}{2-m-2p}$  и система АДУ (3.4) имеет следующее решение

$$\begin{aligned} A_1(t) &= \beta[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m+2}} S E_m S', A_2(t) = \alpha[\Theta(t)]^{-1} S E_m S', \\ \mathbf{B}_1(t) &= \frac{\beta}{\alpha}[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m+2}} \mathbf{B}_2(0), \mathbf{B}_2(t) = [\Theta(t)]^{-1} \mathbf{B}_2(0), \\ C_1(t) &= \frac{\beta}{2\alpha^2}[\Theta(t)]_+^{-\frac{r}{\lambda m+2}} |\mathbf{B}_2(0)|^2, C_2(t) = \frac{1}{2\alpha}[\Theta(t)]^{-1} |\mathbf{B}_2(0)|^2, \end{aligned}$$

причем  $(I - E_m)S'\mathbf{B}_2(0) = 0$ .

Более того, в случае III имеет место

**Теорема 9.** Если  $p = \frac{1}{2}, \lambda = -\frac{1}{m-1}, m \in \{1, 2, \dots, n\}, m \neq 1$ , то  $\tau = -\frac{2}{m-1}, \sigma = -\frac{1}{m}$  и система АДУ (3.4) обладает решением

$$A_1(t) = \beta[h(t)]_+^{-\frac{m-3}{m-2}} S E_m S', A_2(t) = \alpha[h(t)]^{-1} S E_m S',$$

$$\begin{aligned}
\mathbf{B}_1(t) &= [\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)] [h(t)]_+^{\frac{2}{m-2}} + \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0) [h(t)]_+^{-\frac{m-3}{m-2}}, \\
\mathbf{B}_2(t) &= [h(t)]^{-1} \mathbf{B}_2(0), \\
C_1(t) &= \frac{1}{2\beta} |\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)|^2 [h(t)]_+^{\frac{m+1}{m-2}} + \\
&+ \frac{1}{\alpha} [(\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{\beta}{\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2] [h(t)]_+^{\frac{2}{m-2}} + \frac{\beta}{2\alpha^2} |\mathbf{B}_2(0)|^2 [h(t)]_+^{-\frac{m-3}{m-2}}, \\
C_2(t) &= -\frac{\alpha}{2\beta^2} |\mathbf{B}_1(0) - \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0)|^2 [h(t)]_+^{\frac{m}{m-2}} + \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2 [h(t)]^{-1}, \tag{6.31}
\end{aligned}$$

причем

$$(I - E_m) S' \mathbf{B}_1(0) = (I - E_m) S' \mathbf{B}_2(0) = 0, \tag{6.32}$$

где  $h(t) = 1 - \alpha^{\frac{m-2}{m-1}} t$ ;  $\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0) \in \mathbb{R}^n$  - постоянные векторы;  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}; \alpha \neq 0; \beta \neq 0$ .

Доказательство этой теоремы опирается на результаты, полученные в настоящем разделе. В самом деле, при сделанных предположениях, вид функций  $A_1(t), A_2(t), \mathbf{B}_2(t)$  непосредственно следует из утверждения 10. Кроме того, точно также, как и при доказательстве утверждения 10 можно показать справедливость цепочки равенств (6.32). Помимо этого, нетрудно убедиться, что из соотношений (6.30) следуют формулы (6.21). Наконец, из (6.25), (6.27), (6.26) получим вид функций  $\mathbf{B}_1(t), C_1(t), C_2(t)$ . Таким образом, матрицы  $A_k(t)$ , вектор-столбцы  $\mathbf{B}_k(t)$  и скалярные функции  $C_k(t)$  определяются согласно (6.31), (6.32), где  $k = 1, 2$ . Теорема доказана.

Отметим, что фактическим следствием утверждения 1 и теоремы 9 является следующий нетривиальный результат.

**Теорема 10.** *Уравнение нелинейной диффузии*

$$u_t = \nabla \cdot (u^{-1/(m-1)} \nabla u), u \triangleq u(\mathbf{x}, t) : \Omega \times \overline{\mathbb{R}^+} \rightarrow \mathbb{R}^+, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n,$$

обладает точным неавтомоделным, анизотропным по пространственным переменным, явным неотрицательным решением

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ -\frac{1}{m-1} \left[ \frac{1}{2} (\mathbf{x}, A_1(t) \mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]_+^{\frac{1}{2}} - \right.$$

$$-\frac{1}{m-1} \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right] \Big|_+^{1-m}.$$

Причем функции  $A_k(t), \mathbf{B}_k(t), C_k(t)$  определяются формулами (6.31), (6.32) где  $k = 1, 2; m \in \{2, \dots, n\}$ .

Из теоремы 9 (при  $m = 2$ , ) с использованием второго замечательного предела, вытекает важное, как нам представляется,

**Следствие 2.** Если  $p = 1/2, \lambda = -1, m = 2$ , то  $\tau = -2, \sigma = -1/2, \xi = 1$  и система АДУ (3.4) имеет следующее решение

$$A_1(t) = \beta e^{-\alpha t} S E_2 S', \quad A_2(t) = \alpha S E_2 S',$$

$$\mathbf{B}_1(t) = e^{-2\alpha t} \left[ \frac{\beta}{\alpha} (e^{\alpha t} - 1) \mathbf{B}_2(0) + \mathbf{B}_1(0) \right], \quad \mathbf{B}_2(t) = \mathbf{B}_2(0),$$

$$C_1(t) = \frac{1}{2\beta} e^{-3\alpha t} \left| \frac{\beta}{\alpha} (e^{\alpha t} - 1) \mathbf{B}_2(0) + \mathbf{B}_1(0) \right|^2,$$

$$C_2(t) = -\frac{\alpha}{2\beta^2} e^{-2\alpha t} \left| \frac{\beta}{\alpha} \mathbf{B}_2(0) - \mathbf{B}_1(0) \right|^2 + \frac{1}{2\alpha} |\mathbf{B}_2(0)|^2,$$

причем  $(I - E_2)S' \mathbf{B}_1(0) = (I - E_2)S' \mathbf{B}_2(0) = 0$ , где  $\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0) \in \mathfrak{R}^n; \alpha, \beta \in \mathfrak{R}; \alpha \neq 0; \beta \neq 0$ .

Легко видеть, что полученные соотношения совпадают с формулами (6.6), (6.7).

Итак, полностью завершено исследование случая  $p \neq 2$ . Теперь перейдем к изучению системы АДУ (3.4) когда  $p = 2$ .

**7. Существование решений системы АДУ (3.4) ( $p = 2$ ).** Итак, пусть  $p = 2$ , тогда, прежде всего, отметим, что параметры  $\xi, \tau, \sigma, \lambda$ , входящие в систему АДУ (3.4) запишутся

$$\xi = \frac{2m}{m+2}, \tau = -\frac{2}{m+2}, \sigma = -\frac{4}{m}, \lambda = -\frac{4}{m+2}. \quad (7.1)$$

Причем заметим, что из (7.1) следует зависимость:  $\sigma m + 4 = 0$ , где  $m = \text{rank} A_1(t); m \in \{1, 2, \dots, n\}$ . С другой стороны, так как

$$\xi = p(\lambda + 1) - \lambda, \tau = \frac{\lambda}{p}, \sigma = \frac{\lambda p}{\xi}, \lambda = -\frac{4}{m+2},$$

то из соотношения  $\sigma m + 4 = 0$  получим, что  $p = 2$ . Итак, из утверждения 6 следует, что вещественная симметричная матрица  $A_1(t)$ , определяемая согласно (5.4) удовлетворяет алгебраическому уравнению (3.4.7), если  $\text{rank} A_1(t) = m = -2\xi/\lambda \in \{1, 2, \dots, n\}$ , где  $\lambda \neq 0; \xi \neq 0$ . Помимо этого, мы показали, что функции (3.24)-(3.26) являются решением задачи Коши (3.11)-(3.13). Тем самым, подставляя функции  $A_1(t), A_2(t)$ , определяемые посредством формул (5.4), (3.24), в матричное уравнение (3.4.4) и учитывая (7.1), после несложных преобразований, приходим к зависимости

$$\left[ \dot{\varphi}(t) + \frac{2}{m+2} \varphi(t) \text{tr} D(t) \right] E_m = -4\varphi(t)(I - E_m)D(t),$$

причем  $\text{tr} A_2(t) = \text{tr} D(t) = \sum_{k=1}^n d_k(t) = v(t)$ , (см. (3.23), (3.24)), где  $D(t)$  - матрица вида (3.22);  $E_m = \text{diag}[1, \dots, 1, 0, \dots, 0] \in M_n(\mathbb{R})$  - матрица, в которой число единиц на диагонали равно  $m \in \{1, 2, \dots, n\}$ . В связи с этим, последнее соотношение распадается на два

$$\dot{\varphi}(t) = -\frac{2}{m+2} \varphi(t) \sum_{k=1}^m d_k(t),$$

$$0 = -4\varphi(t)d_k(t), \quad k = m+1, \dots, n.$$

Итак,  $d_k(t) \equiv 0$  для  $k = m+1, \dots, n$  и  $D(t) = \text{diag}[d_1(t), \dots, d_m(t), 0, \dots, 0]$ .

Так как  $\lambda = -\frac{4}{m+2}$ , то представление (3.19) приводит к зависимости  $v(t) = \sum_{k=1}^n d_k(t) = -\frac{(m+2)}{4} \cdot \frac{\ddot{z}(t)}{\dot{z}(t)}$ . Тем самым, справедливо равенство

$$2\dot{\varphi}(t)\dot{z}(t) = \varphi(t)\ddot{z}(t),$$

то есть  $\varphi(t) = \varphi(0)[\dot{z}(t)]^{1/2}$ , причем  $\dot{z}(0) = 1$ . В итоге получим, что

$$A_1(t) = \varphi(0)[\dot{z}(t)]_+^{1/2} S E_m S', \quad A_1(0) = \varphi(0) S E_m S'.$$

Поэтому имеет место цепочка равенств

$$A_1(t) = \beta[\dot{z}(t)]_+^{1/2} S E_m S' = [\dot{z}(t)]_+^{1/2} A_1(0), \quad (7.2)$$

где  $\beta = \varphi(0) \neq 0$ . Кроме того, в рассматриваемом случае, задача Коши (3.10) запишется

$$\dot{z}(t) = \prod_{k=1}^m [1 - 2d_k(0)z(t)]^{\frac{2}{m+2}}, \quad z(0) = 0, \quad (7.3)$$

где  $m \in \{1, 2, \dots, n\}$ . При этом собственные значения  $d_k(t)$  симметричной матрицы  $A_2(t)$  принимают вид

$$d_k(t) = \frac{d_k(0)}{1 - 2d_k(0)z(t)}\dot{z}(t), k = 1, 2, \dots, m; d_k(t) \equiv 0, k = m + 1, \dots, n. \quad (7.4)$$

Итак, из (7.4) сразу следует, что  $D(0)E_m = D(0)$ , где  $D(0) = \text{diag}[d_1(0), \dots, d_m(0), 0, \dots, 0] \in M_n(\mathfrak{R})$ .

При этом, разумеется (см. формулы (3.14), (7.3)), в исследуемом случае, справедлива цепочка равенств

$$A_2(t) = \prod_{k=1}^m [1 - 2d_k(0)z(t)]^{\frac{2}{m+2}} SQ(t)D(0)S' = \dot{z}(t)SQ(t)D(0)S', \quad (3.14)'$$

где

$$Q(t) = \text{diag} \left[ [1 - 2d_1(0)z(t)]^{-1}, \dots, [1 - 2d_m(0)z(t)]^{-1}, 1, \dots, 1 \right]. \quad (3.17)'$$

Здесь, исходя из (3.17), мы учли (7.4). Тем самым, в силу соотношения (5.2) и формул (7.1), (7.2), (3.14)' задача Коши (4.13) конкретизируется

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{B}}_1(t) &= 2\dot{z}(t)SQ(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(t) - \frac{2}{m+2}v(t)\mathbf{B}_1(t) + \\ &+ 2\beta[\dot{z}(t)]^{\frac{1}{2}}SE_mS'\mathbf{B}_2(t) - 4\beta[\dot{z}(t)]^{\frac{1}{2}}\mathbf{B}_2(t), \mathbf{B}_1(t)|_{t=0} = \mathbf{B}_1(0), \end{aligned} \quad (7.5)$$

где  $Q(t)$  определяется согласно (3.17)'. Принимая во внимание равенство (5.2) и вытекающее из него представление  $(I - E_m)S'\dot{\mathbf{B}}_1(t) = 0$ , нетрудно убедиться, что уравнение (7.5) приводит к зависимостям

$$(I - E_m)S'\mathbf{B}_2(t) = 0, (I - E_m)S'\mathbf{B}_2(0) = 0. \quad (7.6)$$

В самом деле, из (7.5) следует, что  $\beta[\dot{z}(t)]^{\frac{1}{2}}(I - E_m)S'\mathbf{B}_2(t) = 0$ . Так как  $\beta \neq 0$  и функция  $z(t) = \text{const} \neq 0$  не является решением задачи Коши (7.3), то приходим к справедливости формул (7.6). Теперь, воспользовавшись (7.6), несложно проверить, что задачу Коши (7.5) можно переписать в виде

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{B}}_1(t) &= 2\dot{z}(t)SQ(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(t) - \frac{2}{m+2}v(t)\mathbf{B}_1(t) - \\ &- 2\beta[\dot{z}(t)]^{\frac{1}{2}}\mathbf{B}_2(t), \mathbf{B}_1(t)|_{t=0} = \mathbf{B}_1(0). \end{aligned} \quad (7.7)$$

где  $\mathbf{B}_2(t)$  определяется посредством (3.15). Далее покажем, что вид матрицы  $A_1(t)$ , определяемой согласно (7.2), следует из формулы (4.30). В первую очередь, важно отметить, что выполняется очевидное соотношение  $\Lambda(0) = \beta E_m$ , которое следует из представлений  $A_1(0) = \beta S E_m S'$ ,  $A_1(0) = S \Lambda(0) S'$ . При этом мы воспользовались тем фактом, что  $\dot{z}(0) = 1$ . Итак, с одной стороны, из (7.2) следует, что  $u(t) = \text{tr} A_1(t) = \beta m [\dot{z}(t)]_+^{1/2}$ . С другой стороны, так как  $p = 2$ , то формула (4.23) приводит к зависимости  $u_0(t) = [\dot{z}(t)]_+^{-1/2} u(t)$ . В итоге получим, что  $u_0(t) = \beta m$ . Далее, так как  $Q^{-1}(\eta) = [I - 2z(\eta)D(0)]$  (см. (3.21)), то непосредственными вычислениями нетрудно показать, что справедливо соотношение

$$\int_0^t \dot{z}(\eta) Q^{-1}(\eta) d\eta = z(t) [I - z(t) D(0)], \quad (7.8)$$

и, тем самым, имеет место цепочка равенств

$$\begin{aligned} A_1(t) &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S \left[ -4\beta \int_0^t \dot{z}(\eta) Q^{-1}(\eta) D(0) d\eta + \Lambda(0) \right] Q^2(t) S' = \\ &= \beta [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S \left[ E_m - 4z(t) [I - z(t) D(0)] D(0) \right] Q^2(t) S' = \\ &= \beta [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S E_m [I - 2z(t) D(0)]^2 Q^2(t) S' = \beta [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S E_m S'. \end{aligned}$$

Что и требовалось показать.

Теперь, для исследуемого случая, вычислим вид вектор-столбца  $\mathbf{B}_1(t)$ , определяемого согласно (4.31). В результате тривиальных преобразований с использованием формулы (7.8) получим

$$\begin{aligned} \mathbf{B}_1(t) &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S Q(t) \left[ 2z(t) Q(t) \Lambda(0) S' \mathbf{B}_2(0) - \right. \\ &\quad \left. - 4\beta z(t) [I - z(t) D(0)] Q(t) S' \mathbf{B}_2(0) + S' \mathbf{B}_1(0) \right] = \\ &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S Q(t) \left[ -2\beta z(t) [I - 2z(t) D(0)] Q(t) S' \mathbf{B}_2(0) + S' \mathbf{B}_1(0) \right] = \\ &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S Q(t) [-2\beta z(t) S' \mathbf{B}_2(0) + S' \mathbf{B}_1(0)] = \\ &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} [S Q(t) S' \mathbf{B}_1(0) - 2\beta z(t) S Q(t) S' \mathbf{B}_2(0)]. \end{aligned}$$



При этом мы учли тождество (3.21). Итак, имеем

$$\mathbf{B}_1(t) = [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} [SQ(t)S'\mathbf{B}_1(0) - 2\beta z(t)SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0)]. \quad (7.9)$$

Тем самым, с одной стороны, воспользовавшись соотношениями (3.19), (3.20) несложно проверить, что функции (3.15), (7.9) удовлетворяют задаче Коши (7.7). С другой стороны, нетрудно убедиться, что найденные выше функции (3.14)', (3.15), (7.2), (7.9) обращают в тождество и исходное уравнение (3.4.5). В самом деле, покажем это. Во-первых, дифференцируя (7.9) по времени и учитывая (3.19), (3.20), (7.9) имеем

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{B}}_1(t) = & -\frac{2}{m+2}v(t)\mathbf{B}_1(t) + 2[\dot{z}(t)]_+^{\frac{3}{2}} \left[ SQ^2(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(0) - \right. \\ & \left. -\beta SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0) - 2\beta z(t)SQ^2(t)D(0)S'\mathbf{B}_2(0) \right], \end{aligned} \quad (7.10)$$

где  $v(t) = tr A_2(t)$ . Во-вторых, расписывая правую часть уравнения (3.4.5) и принимая во внимание формулы (3.14)', (3.15), (7.1), (7.2), (7.9), (7.10) приходим к справедливости цепочки равенств

$$\begin{aligned} & 2A_1(t)\mathbf{B}_2(t) + 2A_2(t)\mathbf{B}_1(t) + \tau v(t)\mathbf{B}_1(t) + \sigma u(t)\mathbf{B}_2(t) = \\ & = 2\beta[\dot{z}(t)]_+^{\frac{3}{2}}SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0) + 2[\dot{z}(t)]_+^{\frac{3}{2}}SQ(t)D(0)S' \times \\ & \times \left[ SQ(t)S'\mathbf{B}_1(0) - 2\beta z(t)SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0) \right] - \frac{2}{m+2}v(t)\mathbf{B}_1(t) - \\ & - 4\beta[\dot{z}(t)]_+^{\frac{3}{2}}SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0) = -\frac{2}{m+2}v(t)\mathbf{B}_1(t) + 2[\dot{z}(t)]_+^{\frac{3}{2}} \times \\ & \times \left[ SQ^2(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(0) - \beta SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0) - 2\beta z(t)SQ^2(t)D(0)S'\mathbf{B}_2(0) \right] = \dot{\mathbf{B}}_1(t). \end{aligned}$$

Здесь мы учли введенное выше обозначение:  $u(t) = tr A_1(t)$ .

Теперь займемся вычислением скалярной функции  $C_1(t)$ . Используя представление  $\Lambda(0) = \beta E_m$  и очевидные соотношения  $\int_0^t \dot{z}(\eta)u_0(\eta)d\eta = \beta m z(t)$ ,  $\int_0^t z(\eta)\dot{z}(\eta)u_0(\eta)d\eta = \frac{1}{2}\beta m z^2(t)$ , легко устанавливается (проверяется вычислением), что формула (4.32) приводит к зависимости

$$C_1(t) = [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} \left[ C_1(0) - 4\beta z(t)C_2(0) + 2z(t) (Q(t)S'\mathbf{B}_1(0), S'\mathbf{B}_2(0)) - \right.$$

$$-4\beta z^2(t) (Q(t)S'\mathbf{B}_2(0), S'\mathbf{B}_2(0)) \Big]. \quad (7.11)$$

Далее, в силу формул (3.14)', (3.15), (3.16), (7.1), (7.2), (7.9) и с учетом, введенных выше, обозначений  $v(t) = \text{tr} A_2(t)$ ,  $u(t) = \text{tr} A_1(t) = \beta m [\dot{z}(t)]_+^{1/2}$  уравнение (3.4.6) запишется

$$\begin{aligned} \dot{C}_1(t) = & -\frac{2}{m+2}v(t)C_1(t) + 2[\dot{z}(t)]_+^{\frac{3}{2}} \left[ -2\beta C_2(0) + (Q^2(t)S'\mathbf{B}_1(0), S'\mathbf{B}_2(0)) - \right. \\ & \left. -2\beta z(t) (Q(t)S'\mathbf{B}_2(0), S'\mathbf{B}_2(0)) - 2\beta z(t) (Q^2(t)S'\mathbf{B}_2(0), S'\mathbf{B}_2(0)) \right]. \end{aligned}$$

Решение этого линейного неоднородного уравнения определяется методом вариации постоянной и имеет вид

$$\begin{aligned} C_1(t) = & [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} \left[ 2 \left( \int_0^t \dot{z}(\eta) Q^2(\eta) d\eta \right) S'\mathbf{B}_1(0), S'\mathbf{B}_2(0) \right) - \quad (7.12) \\ & -4\beta \left( \left[ \int_0^t z(\eta) \dot{z}(\eta) [Q(\eta) + Q^2(\eta)] d\eta \right] S'\mathbf{B}_2(0), S'\mathbf{B}_2(0) \right) - 4\beta z(t) C_2(0) + C_1(0) \Big]. \end{aligned}$$

Пользуясь равенством (3.17), с помощью несложных выкладок, нетрудно убедиться, что имеют место представления

$$\int_0^t \dot{z}(\eta) Q^2(\eta) d\eta = z(t) Q(t), \quad \int_0^t z(\eta) \dot{z}(\eta) [Q(\eta) + Q^2(\eta)] d\eta = z^2(t) Q(t). \quad (7.13)$$

Итак, легко видеть, что объединяя (7.12), (7.13) приходим к справедливости формулы (7.11).

Тем самым, все подготовлено для того, чтобы определить достаточные условия, обеспечивающие выполнимость алгебраического уравнения (5.3). Осуществим намеченное. Учитывая, что имеют место представления (7.9), (7.11), а также тот факт, что  $\varphi(t) = \beta [\dot{z}(t)]_+^{1/2}$ , на основании (5.3) заключаем, что верно соотношение

$$\begin{aligned} & C_1(0) - 4\beta z(t) C_2(0) + 2z(t) (Q(t)S'\mathbf{B}_1(0), S'\mathbf{B}_2(0)) - \\ & -4\beta z^2(t) (Q(t)S'\mathbf{B}_2(0), S'\mathbf{B}_2(0)) = \frac{1}{2\beta} |Q(t)S'\mathbf{B}_1(0)|^2 - \quad (7.14) \\ & -2z(t) (Q(t)S'\mathbf{B}_1(0), Q(t)S'\mathbf{B}_2(0)) + 2\beta z^2(t) |Q(t)S'\mathbf{B}_2(0)|^2. \end{aligned}$$

Заметим, прежде всего, что из (7.14) при  $t = 0$  следует зависимость

$$C_1(0) = \frac{1}{2\beta} |S' \mathbf{B}_1(0)|^2 = \frac{1}{2\beta} |\mathbf{B}_1(0)|^2. \quad (7.15)$$

При этом, мы приняли во внимание, что  $SS' = I, z(0) = 0, Q(0) = I$ . Итак, подставляя (7.15) в (7.14), очевидным образом группируя слагаемые, получим

$$\begin{aligned} & -4\beta z(t)C_2(0) + 2z(t) \left( Q(t)S' \mathbf{B}_1(0), [Q(t) + I]S' \mathbf{B}_2(0) \right) = \\ & = \frac{1}{2\beta} \left( [Q^2(t) - I]S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_1(0) \right) + 2\beta z^2(t) \left( Q(t)S' \mathbf{B}_2(0), [Q(t) + 2I]S' \mathbf{B}_2(0) \right). \end{aligned}$$

Вернемся к соотношению (3.21), из которого следует, что  $Q(t) - I = 2z(t)Q(t)D(0)$ . В результате, с учетом того, что  $z(t) \neq 0$ , просто проверяется, справедливость равенства

$$\begin{aligned} & -4\beta C_2(0) + 2 \left( Q(t)S' \mathbf{B}_1(0), [Q(t) + I]S' \mathbf{B}_2(0) \right) = \\ & = \frac{1}{\beta} \left( Q(t)[Q(t) + I]D(0)S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_1(0) \right) + \\ & + 2\beta z(t) \left( Q(t)S' \mathbf{B}_2(0), [Q(t) + 2I]S' \mathbf{B}_2(0) \right). \end{aligned} \quad (7.16)$$

Теперь наша цель - определить  $C_2(0)$ . В связи с этим, поскольку  $Q(0) = I, z(0) = 0$ , то из (7.16) при  $t = 0$  следует, что

$$\begin{aligned} C_2(0) & = \frac{1}{\beta} \left[ (S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_2(0)) - \frac{1}{2\beta} (D(0)S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_1(0)) \right] = \\ & = \frac{1}{\beta} \left[ (\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)) - \frac{1}{2\beta} (D(0)S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_1(0)) \right]. \end{aligned} \quad (7.17)$$

Итак, объединяя (7.16), (7.17) и должным образом группируя слагаемые, приходим к соотношению

$$\begin{aligned} & 2 \left( S' \mathbf{B}_1(0), Q(t)[Q(t) + I]S' \mathbf{B}_2(0) \right) - 4 (S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_2(0)) = \\ & = \frac{1}{\beta} \left( Q(t)[Q(t) + I]D(0)S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_1(0) \right) - \frac{2}{\beta} \left( D(0)S' \mathbf{B}_1(0), S' \mathbf{B}_1(0) \right) + \\ & + 2\beta z(t) \left( S' \mathbf{B}_2(0), Q(t)[Q(t) + 2I]S' \mathbf{B}_2(0) \right). \end{aligned}$$

Тем самым, легко проверить справедливость следующего выражения

$$\begin{aligned} & 2 \left( S' \mathbf{B}_1(0), [Q(t)(Q(t) + I) - 2I] S' \mathbf{B}_2(0) \right) = \\ & = \frac{1}{\beta} \left( S' \mathbf{B}_1(0), [Q(t)(Q(t) + I) - 2I] D(0) S' \mathbf{B}_1(0) \right) + \\ & + 2\beta z(t) \left( S' \mathbf{B}_2(0), Q(t)[Q(t) + 2I] S' \mathbf{B}_2(0) \right). \end{aligned}$$

Далее, очевидно, что в силу (3.21) имеет место цепочка равенств

$$Q(t)(Q(t) + I) - 2I = (Q(t) - I)[Q(t) + 2I] = 2z(t)Q(t)[Q(t) + 2I]D(0).$$

В соответствие с ней, предыдущее соотношение запишется

$$\begin{aligned} 2(S' \mathbf{B}_1(0), H(t)D(0)S' \mathbf{B}_2(0)) &= \frac{1}{\beta} (S' \mathbf{B}_1(0), H(t)D^2(0)S' \mathbf{B}_1(0)) + \\ &+ \beta (S' \mathbf{B}_2(0), H(t)S' \mathbf{B}_2(0)), \end{aligned} \quad (7.18)$$

где введено обозначение  $H(t) = Q(t)[Q(t) + 2I]$ . Умножая обе части (7.18) на  $\beta \neq 0$  и принимая во внимание тот факт, что матрица  $H(t) \neq 0$ , приходим к формуле

$$|\beta S' \mathbf{B}_2(0) - D(0)S' \mathbf{B}_1(0)|^2 = 0.$$

При этом мы учли, что  $z(t) \neq 0$ . Итак, в дальнейшем, не теряя общности, будем считать, что справедлива зависимость

$$\mathbf{B}_2(0) = \frac{1}{\beta} S D(0) S' \mathbf{B}_1(0). \quad (7.19)$$

После этого, ближайшая наша задача - выяснить, с учетом (7.19), к какой зависимости приводит вторая из формул (7.6). Однако, прежде чем приступить к намеченному, поясним смысл алгебраических соотношений

$$(I - E_m)S' \mathbf{B}_k(0) = 0, k = 1, 2, \quad (7.20)$$

встречающихся, как правило, в большинстве разделов этой работы. С этой целью перепишем (7.20) в виде  $\mathbf{B}_k(0) = S E_m S' \mathbf{B}_k(0)$ , где  $S \in M_n(\mathfrak{R})$  - вещественная ортогональная матрица;  $\mathbf{B}_k(0) \in M_{n,1}(\mathfrak{R})$  - вектор-столбцы;  $E_m =$

$diag[1, \dots, 1, 0, \dots, 0] \in M_n(\mathfrak{R})$  - матрица, в которой число единиц на диагонали равно  $m \in \{1, 2, \dots, n\}$ . Далее, введем обозначение  $P_m = SE_mS'$ , где  $S, S'$  - невырожденные (неособые) матрицы. Тем самым,  $\mathbf{B}_k(0) = P_m\mathbf{B}_k(0)$ ,  $P_m^2 = P_m$ , то есть  $P_m \in M_n(\mathfrak{R})$  - вещественная симметричная идемпотентная матрица. Причем  $P_m$  всегда можно привести к диагональному виду и, кроме того,  $tr P_m = m$ . Помимо этого, хорошо известно, что вещественная симметричная матрица  $P_m$  ранга  $m$  является идемпотентной тогда и только тогда, когда  $m$  ее собственных значений равны единице, а остальные  $(n - m)$  равны нулю. Более того, согласно [2] евклидово пространство  $\mathfrak{R}^n$  представимо в виде прямой суммы подпространств: области значений и ядра (нуль-пространства) любой вещественной симметричной матрицы. Символически это записывается следующим образом:  $\mathfrak{R}^n = L_0 \oplus L_1$ , где  $L_0 = range P_m$ ,  $L_1 = ker P_m$  - соответственно область значений и ядро матрицы  $P_m$ . Очевидно, что векторы  $\mathbf{B}_k(0) \in L_0$ , где  $k = 1, 2$ .

С другой стороны, вводя в рассмотрение вектор-столбцы  $\hat{\mathbf{B}}_k(0) = E_m S' \mathbf{B}_k(0)$  получим, что  $\mathbf{B}_k(0) = S \hat{\mathbf{B}}_k(0)$ . Ясно, что  $\hat{\mathbf{B}}_k(0)$  принадлежит множеству  $\mathcal{L}_m = \{x \in \mathfrak{R}^n : x_{m+1} = \dots = x_n = 0\}$ .

Итак, для каждого фиксированного  $k$  алгебраическое соотношение (7.20) выполняется тогда и только тогда, когда существует вектор-столбец  $\hat{\mathbf{B}}_k(0) \in \mathcal{L}_m$  такой, что  $\mathbf{B}_k(0) = S \hat{\mathbf{B}}_k(0)$ .

Далее, вернемся ко второму из соотношений (7.6). Легко видеть, что исходя из зависимости  $(I - E_m)S' \mathbf{B}_2(0) = 0$  и принимая во внимание формулу (7.19) имеем

$$(I - E_m)S' \mathbf{B}_2(0) = \frac{1}{\beta} D(0)(I - E_m)S' \mathbf{B}_1(0) = 0.$$

Так как  $D(0) \neq 0$ , то  $(I - E_m)S' \mathbf{B}_1(0) = 0$ . Этот факт согласуется с алгебраическим соотношением (5.2) при  $t = 0$ . Далее, используя (7.19), нетрудно проверить, что выражение (7.18) выполняется тождественно. Теперь, с учетом зависимости (7.19) выясним, что дает равенство (7.17). Оказывается, что справедлива цепочка равенств

$$C_2(0) = \frac{1}{2\beta^2} (S' \mathbf{B}_1(0), D(0)S' \mathbf{B}_1(0)) = \quad (7.21)$$

$$= \frac{1}{2\beta^2} (\mathbf{B}_1(0), SD(0)S'\mathbf{B}_1(0)) = \frac{1}{2\beta} (\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0)).$$

Обратимся теперь к формуле (3.16) и найдем явный вид  ${}_2(t)$ . Несложно убедиться, что при выполнении условий (3.14), (3.21), (7.19), (7.21) скалярная функция  $C_2(t)$  принимает вид

$$C_2(t) = \frac{1}{2\beta^2} (\mathbf{B}_1(0), A_2(t)\mathbf{B}_1(0)). \quad (7.22)$$

В самом деле, легко проверить, что в этом случае имеет место цепочка равенств

$$\begin{aligned} C_2(t) &= \dot{z}(t) \left[ \frac{1}{2\beta^2} (\mathbf{B}_1(0), SD(0)S'\mathbf{B}_1(0)) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{\beta^2} z(t) (Q(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(0), D(0)S'\mathbf{B}_1(0)) \right] = \\ &= \frac{1}{2\beta^2} \dot{z}(t) \left[ (\mathbf{B}_1(0), SD(0)S'\mathbf{B}_1(0)) + 2z(t)Q(t) (\mathbf{B}_1(0), SD^2(0)S'\mathbf{B}_1(0)) \right] = \\ &= \frac{1}{2\beta^2} \dot{z}(t) (\mathbf{B}_1(0), S[I + 2z(t)Q(t)D(0)]D(0)S'\mathbf{B}_1(0)) = \\ &= \frac{1}{2\beta^2} \dot{z}(t) (\mathbf{B}_1(0), SQ(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(0)) = \frac{1}{2\beta^2} (\mathbf{B}_1(0), A_2(t)\mathbf{B}_1(0)). \end{aligned}$$

Таким образом, справедливо выражение (7.22). Помимо этого, напомним, что матрицы  $A_2(t)$ ,  $A_1(t)$  определяются соответственно формулами (3.14), (7.2).

Выше (см. (7.9)), нами была найдена функция  $\mathbf{B}_1(t)$ . Стартуя с (7.9) и используя (3.21), (7.19) нетрудно установить, что вектор-столбец  $\mathbf{B}_1(t)$  запишется

$$\mathbf{B}_1(t) = [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} \mathbf{B}_1(0). \quad (7.23)$$

Действительно, непосредственно проверяется, что

$$\begin{aligned} \mathbf{B}_1(t) &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} [SQ(t)S'\mathbf{B}_1(0) - 2z(t)SQ(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(0)] = \\ &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} S [Q(t) - 2z(t)Q(t)D(0)] S'\mathbf{B}_1(0) = [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} \mathbf{B}_1(0). \end{aligned}$$

Значит, в самом деле, выполняется предъявленная формула (7.23). Теперь, принимая во внимание (7.23), заключаем, что если имеет место зависимость  $(I - E_m)S'\mathbf{B}_1(0) = 0$ , то справедливо алгебраическое уравнение (5.2).

Наконец, вернемся к соотношению (7.11). Покажем, что прямые вычисления с применением формул (3.21), (7.15), (7.19), (7.21) приводят (7.11) к виду

$$C_1(t) = \frac{1}{2\beta} [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} |\mathbf{B}_1(0)|^2. \quad (7.24)$$

В самом деле, оказывается, что в изучаемом случае выполняется цепочка равенств

$$\begin{aligned} C_1(t) &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} \left[ \frac{1}{2\beta} |\mathbf{B}_1(0)|^2 - \frac{2}{\beta} z(t) (S' \mathbf{B}_1(0), D(0) S' \mathbf{B}_1(0)) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{2}{\beta} z(t) (Q(t) S' \mathbf{B}_1(0), D(0) S' \mathbf{B}_1(0)) - \right. \\ &\quad \left. - \frac{4}{\beta} z^2(t) (D(0) S' \mathbf{B}_1(0), Q(t) D(0) S' \mathbf{B}_1(0)) \right] = \\ &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} \left[ \frac{1}{2\beta} |\mathbf{B}_1(0)|^2 - \left( S' \mathbf{B}_1(0), \frac{2}{\beta} z(t) D(0) S' \mathbf{B}_1(0) \right) + \right. \\ &\quad \left. + \left( S' \mathbf{B}_1(0), \frac{2}{\beta} z(t) Q(t) D(0) S' \mathbf{B}_1(0) \right) - \left( S' \mathbf{B}_1(0), \frac{4}{\beta} z^2(t) Q(t) D^2(0) S' \mathbf{B}_1(0) \right) \right] = \\ &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} \left[ \frac{1}{2\beta} |\mathbf{B}_1(0)|^2 + \left( S' \mathbf{B}_1(0), \frac{2}{\beta} z(t) [Q(t) - \right. \right. \\ &\quad \left. \left. - 2z(t) Q(t) D(0) - I] D(0) S' \mathbf{B}_1(0) \right) \right] = \frac{1}{2\beta} [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}} |\mathbf{B}_1(0)|^2. \end{aligned}$$

При этом, мы учли, что  $Q(t) - 2z(t)Q(t)D(0) - I = 0$ , (см. (3.21)). Итак, как и следовало ожидать,  $C_1(t)$  определяется согласно (7.24). В заключение отметим, что из теоремы 3 и утверждения 3 следует соответственно симметричность предъявленных матриц  $A_2(t)$ ,  $A_1(t)$  для всех  $t$  из областей их определения.

Таким образом, суммируя проведенные в этом разделе исследования, приходим к одному из основных результатов настоящей работы.

**Теорема 11.** Пусть  $p = 2$  и заданы вещественные симметричные матрицы  $A_1(0), A_2(0) \in M_n(\mathbb{R})$  со свойством (4.7), вектор-столбцы  $\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_2(0) \in M_{n,1}(\mathbb{R})$ , связанные соотношением (7.19) и скаляры  $C_1(0), C_2(0) \in \mathbb{R}$ , определяемые согласно (7.15), (7.21). Пусть, помимо этого, функция  $z(t)$  является вещественным решением задачи Коши (7.3). Тогда задача Коши (3.11)-(3.13),

(4.2), (4.13), (4.18), нагруженная алгебраическими уравнениями (3.4.7)-(3.4.9) обладает вещественным решением

$$A_2(t) = \dot{z}(t)SQ(t)D(0)S' = \dot{z}(t)SQ(t)S'A_2(0), \quad (7.25)$$

$$\begin{aligned} \mathbf{B}_2(t) &= \dot{z}(t)SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0) = \\ &= \frac{1}{\beta}\dot{z}(t)SQ(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(0) = \frac{1}{\beta}A_2(t)\mathbf{B}_1(0), \end{aligned} \quad (7.26)$$

$$\begin{aligned} C_2(t) &= \dot{z}(t)C_2(0) + z(t)(\mathbf{B}_2(0), \mathbf{B}_2(t)) = \\ &= \dot{z}(t)\left[C_2(0) + z(t)(Q(t)S'\mathbf{B}_2(0), S'\mathbf{B}_2(0))\right] = \\ &= \frac{1}{2\beta^2}\dot{z}(t)(SQ(t)D(0)S'\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_1(0)) = \frac{1}{2\beta^2}(A_2(t)\mathbf{B}_1(0), \mathbf{B}_1(0)), \end{aligned} \quad (7.27)$$

$$A_1(t) = \beta[\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}}SE_mS' = [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}}A_1(0), \quad (7.28)$$

$$\begin{aligned} \mathbf{B}_1(t) &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}}\left[SQ(t)S'\mathbf{B}_1(0) - 2\beta z(t)SQ(t)S'\mathbf{B}_2(0)\right] = \\ &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}}\mathbf{B}_1(0), \end{aligned} \quad (7.29)$$

$$\begin{aligned} C_1(t) &= [\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}}\left[C_1(0) - 4\beta z(t)C_2(0) + 2z(t)(Q(t)S'\mathbf{B}_1(0), S'\mathbf{B}_2(0)) - \right. \\ &\quad \left. - 4\beta z^2(t)(Q(t)S'\mathbf{B}_2(0), S'\mathbf{B}_2(0))\right] = \frac{1}{2\beta}[\dot{z}(t)]_+^{\frac{1}{2}}|\mathbf{B}_1(0)|^2. \end{aligned} \quad (7.30)$$

Кроме того,  $A_1(t), A_2(t)$  - вещественные симметричные матрицы, соответственно, для всех  $t \in \text{domain}A_1(t), t \in \text{domain}A_2(t)$ . Здесь

$$Q(t) = \text{diag}\left[[1 - 2d_1(0)z(t)]^{-1}, \dots, [1 - 2d_m(0)z(t)]^{-1}, 1, \dots, 1\right], \quad (7.31)$$

$$D(0) = \text{diag}[d_1(0), \dots, d_m(0), 0, \dots, 0], \quad (7.32)$$

$d_l(0) \in \mathfrak{R}$  - собственные значения матрицы  $A_2(0)$ ;  $d_l \neq 0$ ;  $l = 1, 2, \dots, m$ .

Объединяя утверждение 1 и теорему 11 заключаем, что справедлива

**Теорема 12.** Уравнение быстрой диффузии

$$u_t = \nabla \cdot (u^{-4/(m+2)}\nabla u), u \triangleq u(\mathbf{x}, t) : \Omega \times \overline{\mathfrak{R}}^+ \rightarrow \mathfrak{R}^+, \mathbf{x} \in \mathfrak{R}^n, \quad (7.33)$$



имеет точное неавтомоделное, анизотропное по пространственным переменным, явное неотрицательное решение

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ -\frac{4}{m+2} \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_1(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]^2 - \right. \\ \left. -\frac{4}{m+2} \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right] \right]_+^{-\frac{m+2}{4}}. \quad (7.34)$$

При этом функции  $A_k(t), \mathbf{B}_k(t), C_k(t)$  определяются формулами (7.25)-(7.32), где  $m \in \{1, 2, \dots, n\}; k = 1, 2$ .

**Пример 2.** Уравнение нелинейной диффузии

$$u_t = \Delta \ln u, u = u(x, y, z, t), \quad (7.35)$$

обладает точным неавтомоделным, анизотропным по пространственным переменным, явным неотрицательным решением

$$u(x, y, z, t) = \left[ \frac{2 \operatorname{sn}(\sqrt{c_2 - c_1}t, k) \operatorname{cn}(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)}{\operatorname{dn}(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)} \left[ \sqrt{c_2 - c_1}x^2 - \right. \right. \\ \left. -\frac{2c_3}{k}x - \frac{\operatorname{sn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)}{\operatorname{dn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)} \left( \frac{c_1}{\sqrt{c_2 - c_1}}y^2 + 2c_4ky \right) + \right. \\ \left. + \operatorname{sn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k) \left( \sqrt{c_2 - c_1}z^2 - \frac{2c_5}{k}z \right) + \right. \\ \left. + \frac{1}{\sqrt{c_2 - c_1} \operatorname{cn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)} \left( \frac{c_3^2}{k^2} - c_4^2 \frac{\operatorname{sn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)}{\operatorname{dn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)} - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{c_5^2}{k^2} \operatorname{sn}^4(\sqrt{c_2 - c_1}t, k) \right) - \frac{2c_6}{k} \frac{\operatorname{sn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)}{\operatorname{cn}^2(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)} \right]^{-1} \right]_+. \quad (7.36)$$

Здесь  $\operatorname{sn}(\sqrt{c_2 - c_1}t, k), \operatorname{cn}(\sqrt{c_2 - c_1}t, k)$  - эллиптический синус и косинус Якоби с модулем  $k = \sqrt{c_2/(c_2 - c_1)}$ ,  $c_i \in \mathfrak{R}, c_2 > c_1, c_2 \geq 0, i = 1, 2, \dots, 6$ .

Рассмотрим случаи вырождения эллиптических функций в тригонометрические и гиперболические. Если  $c_2 = 0$ , тогда модуль  $k = 0$  и из формулы (7.36) получим точное решение в тригонометрических функциях

$$u(x, y, z, t) = \left[ 2 \sin(\sqrt{-c_1}t) \cos(\sqrt{-c_1}t) \left[ \sqrt{-c_1}x^2 - 2c_3x + \right. \right.$$

$$\begin{aligned}
& + \sin^2(\sqrt{-c_1}t) \left( \frac{-c_1}{\sqrt{-c_1}} y^2 - 2c_4 y + \sqrt{-c_1} z^2 - 2c_5 z \right) + \\
& + \frac{c_3^2}{\sqrt{-c_1} \cos^2(\sqrt{-c_1}t)} - \frac{(c_4^2 + c_5^2) \sin^4(\sqrt{-c_1}t)}{\sqrt{-c_1} \cos^2(\sqrt{-c_1}t)} - 2c_6 \operatorname{tg}^2(\sqrt{-c_1}t) \Big]^{-1} \Big]_+.
\end{aligned} \tag{7.37}$$

Отметим, что при  $c_1 = -1$ ,  $c_3 = c_4 = c_5 = c_6 = 0$  из (7.37) получим решение

$$u(x, y, z, t) = \left[ \frac{2 \sin t \cos t}{x^2 + \sin^2 t (y^2 + z^2)} \right]_+,$$

приведенное в [3]. Полагая  $c_1 = 0$ , получим  $k = 1$  и из выражения (7.36) вытекает точное решение в гиперболических функциях

$$\begin{aligned}
u(x, y, z, t) = & \left[ \operatorname{th}(\sqrt{c_2}t) \left[ \sqrt{c_2}x^2 - 2c_3x - 2c_4 \operatorname{sh}^2(\sqrt{c_2}t)y + \right. \right. \\
& + \operatorname{th}^2(\sqrt{c_2}t) \left( \sqrt{c_2}z^2 - 2c_5z \right) + \frac{c_3^2}{\sqrt{c_2}} \operatorname{ch}^2(\sqrt{c_2}t) - \\
& \left. \left. - \frac{c_4^2}{\sqrt{c_2}} \operatorname{sh}^2(\sqrt{c_2}t) \operatorname{ch}^2(\sqrt{c_2}t) - \frac{c_5^2}{\sqrt{c_2}} \frac{\operatorname{sh}^4(\sqrt{c_2}t)}{\operatorname{ch}^2(\sqrt{c_2}t)} - 2c_6 \operatorname{sh}^2(\sqrt{c_2}t) \right]^{-1} \right]_+,
\end{aligned} \tag{7.38}$$

которое является довольно интересным, так как при  $c_4 = 0$  оно вырождается в двумерное. Например, если  $c_2 = 1, c_3 = c_4 = c_5 = 0, c_6 = -1/2$  то из (7.38) следует точное решение

$$u(x, y, t) = \left[ \frac{2 \operatorname{th} t}{x^2 + y^2 \operatorname{th}^2 t + \operatorname{sh}^2 t} \right]_+$$

уравнения (7.35) для двух пространственных переменных.

В заключение, приведем краткую сводку основных результатов в терминах параметров  $\lambda, p$  и  $m \in \{1, 2, \dots, n\}$ .

### 1. Уравнение нелинейной диффузии

$$u_t = \nabla \cdot (u^\lambda \nabla u), u \triangleq u(\mathbf{x}, t) : \Omega \times \overline{\mathbb{R}}^+ \rightarrow \mathbb{R}^+, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n, \lambda \in \mathbb{R}, \tag{7.39}$$

обладает точным неотрицательным решением

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ \lambda \left[ \frac{1}{2} (\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right] \right]_+^{1/\lambda},$$

для любого параметра  $\lambda \neq 0$ , при этом функции  $A_2(t), \mathbf{B}_2(t), C_2(t)$  определяются формулами (3.14)-(3.17).

**2.** Уравнение нелинейной диффузии (7.39) обладает точным неотрицательным решением

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ -\frac{1}{m-1} \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_1(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]_+^{\frac{1}{2}} - \right. \\ \left. -\frac{1}{m-1} \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right]_+ \right]^{1-m},$$

для  $\lambda = -\frac{1}{m-1}$ ,  $m \in \{2, \dots, n\}$  и  $p = 1/2$ , где функции  $A_k(t)$ ,  $\mathbf{B}_k(t)$ ,  $C_k(t)$ , ( $k = 1, 2$ ) выражаются формулами (6.31), (6.32).

**3.** Уравнение нелинейной диффузии (7.39) обладает точным неотрицательным решением

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ -\frac{4}{m+2} \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_1(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]_+^2 - \right. \\ \left. -\frac{4}{m+2} \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right]_+ \right]^{-\frac{m+2}{4}},$$

для  $\lambda = -\frac{4}{m+2}$ ,  $m \in \{1, \dots, n\}$  и  $p = 2$ , при этом функции  $A_k(t)$ ,  $\mathbf{B}_k(t)$ ,  $C_k(t)$ , ( $k = 1, 2$ ) определяются формулами (7.25)-(7.32).

## References

- [1] Рудых Г.А., Семенов Э.И. Существование и построение анизотропных решений многомерного уравнения нелинейной диффузии. I. // Сиб. матем. журн. (в печати).
- [2] Глазман И.М., Любич Ю.И. Конечномерный линейный анализ. М.: Наука, 1969.
- [3] Пухначев В.В. Многомерные точные решения уравнения нелинейной диффузии // Прикл. механика и технич. физика. 1995. Т.36, N 2. С.23-31.

Рудых Г.А., Семенов Э.И.  
 Россия, 664033, г.Иркутск, ул. Лермонтова, 134,  
 Институт динамики систем и теории управления (ИДСТУ) СО РАН,  
 отдел динамики систем,  
 (395-2) 31-14-09,  
 E-mail: rudykh@icc.ru., semenov@icc.ru.

УДК 517.956+517.958  
 Рудых Г.А., Семенов Э.И. **Существование и построение анизотропных решений многомерного уравнения нелинейной диффузии. II.**

Для многомерного уравнения нелинейной диффузии

$$u_t = \nabla \cdot (u^\lambda \nabla u), u \triangleq u(\mathbf{x}, t) : \Omega \times \overline{\mathbb{R}^+} \rightarrow \mathbb{R}^+, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n,$$

предложена оригинальная форма решений

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ \lambda \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_1(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]_+^p + \lambda \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right]_+ \right]^{1/\lambda},$$

с помощью которой исследование исходного уравнения сведено к изучению конечномерной, переопределенной (число уравнений превосходит число искомых функций, подлежащих определению) системы алгебро-дифференциальных уравнений (АДУ). Здесь  $A_k(t)$  - вещественные симметричные матрицы с элементами  $a_{kij}(t) \in C^1(\overline{\mathbb{R}^+})$ ,  $\mathbf{B}_k(t)$  - вектор-столбцы с компонентами  $b_{ki}(t) \in C^1(\overline{\mathbb{R}^+})$  и  $C_k(t) \in C^1(\overline{\mathbb{R}^+})$  - скалярные функции;  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  - ограниченная область;  $\mathbb{R}^+ = (0, \infty)$ ;  $\lambda, p \in \mathbb{R}$ ;  $\lambda, p \neq 0$ ;  $k = 1, 2$ .

В силу специфики задачи, исследование предъявленной системы АДУ распадается на два независимых случая:  $p \neq 2, p = 2$ . При определенных предположениях доказано, что задача Коши для изучаемой системы АДУ обладает решением, отличным от тривиального как при  $p \neq 2$ , так и  $p = 2$ . На основе этого результата, найдено многопараметрическое семейство новых точных, неавтономных, анизотропных по пространственным переменным, явных неотрицательных решений исследуемого уравнения. Основное внимание уделено изучению уравнений быстрой ( $-1 < \lambda < 0$ ) и предельной ( $\lambda = -1, n = 2$ ) диффузии.

Библиография: 3 наименования.

Рудых Геннадий Алексеевич  
Институт динамики систем и теории управления (ИДСТУ) СО РАН,  
664033, г.Иркутск, ул. Лермонтова, 134  
тел.раб. (395-2) 31-14-09  
тел.дом. (395-2) 46-76-65  
E-mail: rudykh@icc.ru.

Семенов Эдуард Иванович  
Институт динамики систем и теории управления (ИДСТУ) СО РАН,  
664033, г.Иркутск, ул. Лермонтова, 134  
тел.раб. (395-2) 31-14-09  
тел.дом. (395-2) 33-51-17  
E-mail: semenov@icc.ru.

Переписку вести с Рудых Г.А.

Rudykh G.A., Semenov E.I. **Existence and construction of anisotropic solutions of multi-dimensional nonlinear diffusion equation.II.**

The new form of solutions

$$u(\mathbf{x}, t) = \left[ \lambda \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_1(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_1(t)) + C_1(t) \right]_+^p + \right. \\ \left. + \lambda \left[ \frac{1}{2}(\mathbf{x}, A_2(t)\mathbf{x}) + (\mathbf{x}, \mathbf{B}_2(t)) + C_2(t) \right]_+ \right]^{1/\lambda},$$

for multi-dimensional nonlinear diffusion equation

$$u_t = \nabla \cdot (u^\lambda \nabla u), u \triangleq u(\mathbf{x}, t) : \Omega \times \overline{\mathbb{R}^+} \rightarrow \mathbb{R}^+, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n,$$

is given. We reduce the investigation of original equation to the finite-dimensional system of algebro-differential equations (ADE) using this form. Here  $A_k(t)$  are real symmetrical matrixes with elements  $a_{kij}(t) \in C^1(\overline{\mathbb{R}^+})$ ,  $\mathbf{B}_k(t)$  are vector-columns with components  $b_{ki}(t) \in C^1(\overline{\mathbb{R}^+})$  and  $C_k(t) \in C^1(\overline{\mathbb{R}^+})$  are scalar functions;  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  is bounded domain;  $\mathbb{R}^+ = (0, \infty)$ ;  $\lambda, p \in \mathbb{R}$ ;  $\lambda, p \neq 0$ ;  $k = 1, 2$ . Thanks of problem species, the study of present system of ADE is decomposed onto the two disjoint cases:  $p \neq 2, p = 2$ . It is proved that the Cauchy problem for the system of ADE possesses a solution distinct from trivial at  $p \neq 2, p = 2$ . On the basis of this result the multiparametrical family of new exact, non-self-similar, anisotropic on space variables, explicit non-negative solutions of the study equation is constructed. The principal attention is directed to the investigation of fast diffusion ( $-1 < \lambda < 0$ ) limit ( $\lambda = -1, n = 2$ ) diffusion equation.

References: 3.